

# VÁZANÁ KYVADLA

## Úvod

Pohybová rovnice fyzikálního kyvadla (obrázek 1) při zanedbání útlumu má tvar

$$I \frac{d^2 \varphi}{dt^2} \equiv I \ddot{\varphi} = M = -mgL \sin \varphi ,$$

kde  $I$  je moment setrvačnosti kyvadla vzhledem k ose otáčení,  $\varphi$  je úhel výchylky z rovnovážné polohy,  $M$  je moment působící síly (tíhy) vzhledem k ose otáčení,  $m$  je hmotnost kyvadla a  $L$  je vzdálenost osy otáčení a těžiště. Pro malé úhly  $\varphi$  ( $\sin \varphi \doteq \varphi$ ) dostáváme rovnici harmonických netlumených kyvů s periodou

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgL}} , \text{ resp. s kruhovou frekvencí } \omega = \sqrt{\frac{mgL}{I}} .$$

Spojíme-li dvě stejná kyvadla pružinou o tuhosti  $k$  (obrázek 2), pak kromě momentu tíhy vystupuje na pravé straně pohybové rovnice moment síly způsobený pružinou. Při splnění výše uvedeného předpokladu malých úhlů, lze pohybové rovnice obou kyvadel zapsat takto

$$I \ddot{\varphi}_1 = -mgL \varphi_1 - kl^2(\varphi_1 - \varphi_2)$$

$$I \ddot{\varphi}_2 = -mgL \varphi_2 - kl^2(\varphi_2 - \varphi_1)$$

Sečtením a odečtením těchto rovnic dostáváme rovnice harmonických kmitů pro součet ( $\varphi_1 + \varphi_2$ ) resp. rozdíl ( $\varphi_1 - \varphi_2$ ) obou výchylek

$$I (\ddot{\varphi}_1 + \ddot{\varphi}_2) = -mgL(\varphi_1 + \varphi_2)$$

$$I (\ddot{\varphi}_1 - \ddot{\varphi}_2) = -(mgL + 2kl^2)(\varphi_1 - \varphi_2)$$

Z obecného řešení

$$(\varphi_1 + \varphi_2) = A_+ \cos(\omega_+ t + \alpha_+)$$

$$(\varphi_1 - \varphi_2) = A_- \cos(\omega_- t + \alpha_-)$$

pak opět sečtením a odečtením dostaneme výchylky obou kyvadel

$$\varphi_1 = \frac{1}{2} (A_+ \cos(\omega_+ t + \alpha_+) + A_- \cos(\omega_- t + \alpha_-))$$

$$\varphi_2 = \frac{1}{2} (A_+ \cos(\omega_+ t + \alpha_+) - A_- \cos(\omega_- t + \alpha_-)) ,$$

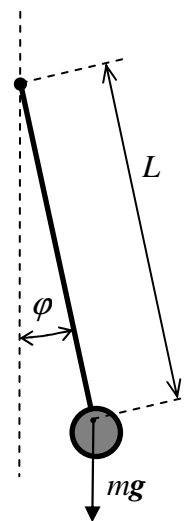
kde  $\omega_+ = \sqrt{\frac{mgL}{I}}$  a  $\omega_- = \sqrt{\frac{mgL + 2kl^2}{I}}$  a konstanty

$A_\pm$  a  $\alpha_\pm$  určíme z počátečních podmínek.

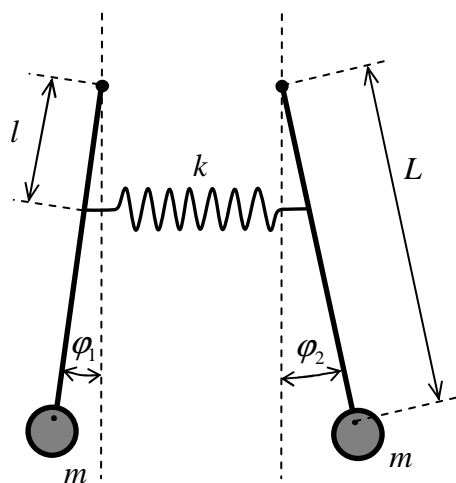
Proberme důležité speciální případy:

- Počáteční rychlosti obou kyvadel jsou rovny nule ( $\dot{\varphi}_1(0) = \dot{\varphi}_2(0) = 0$ ) a počáteční výchylky jsou stejné ( $\varphi_1(0) = \varphi_2(0) = \varphi_0$ ). Řešením je harmonické kývání obou kyvadel se **stejnou amplitudou** rovnou počáteční výchylce, **stejnou frekvencí**  $\omega_+$  rovnou vlastní frekvenci nevázaných kyvadel (pružina se „neúčastní“ a kdybychom ji odstranili, kyvadla budou kývat stejně) a **ve fázi** (souhlasně).

$$\varphi_1(t) = \varphi_2(t) = \varphi_0 \cdot \cos(\omega_+ t)$$



Obr.1: Fyzikální kyvadlo



Obr.2: Vázaná kyvadla

Stav, kdy obě kyvadla kývají harmonicky se stejnou frekvencí, se nazývá „mód“. Tento případ tedy nazýváme „mód ve fázi“.

- Počáteční rychlosti obou kyvadel jsou rovny nule a počáteční výchylky jsou opačné ( $\varphi_1(0) = -\varphi_2(0) = \varphi_0$ ). Řešením je opět harmonické kývání obou kyvadel se **stejnou amplitudou** rovnou počáteční výchylce, **stejnou frekvencí**  $\omega_-$  (vazebná pružina zvětšuje frekvenci), ovšem tentokrát **v protifázi** (proti sobě).

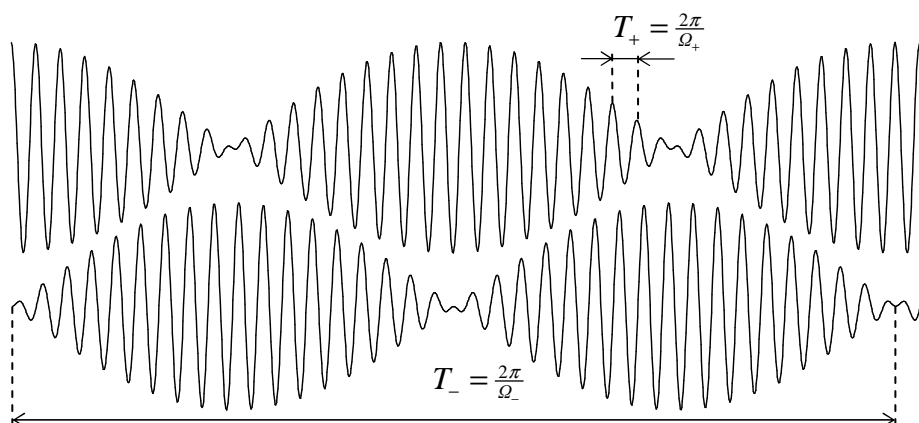
$$\varphi_1(t) = -\varphi_2(t) = \varphi_0 \cdot \cos(\omega_- t) \quad \text{„mód v protifázi“}$$

- Počáteční rychlosti obou kyvadel jsou rovny nule ( $\dot{\varphi}_1(0) = \dot{\varphi}_2(0) = 0$ ), počáteční výchylka  $\varphi_1(0) = \varphi_0$  a  $\varphi_2(0) = 0$ . Řešením je (po jednoduché úpravě)

$$\varphi_1(t) = \varphi_0 \cdot \cos\left(\frac{\omega_- - \omega_+}{2}t\right) \cdot \cos\left(\frac{\omega_- + \omega_+}{2}t\right) = \varphi_0 \cos \Omega_- t \cdot \cos \Omega_+ t$$

$$\varphi_2(t) = \varphi_0 \cdot \sin\left(\frac{\omega_- - \omega_+}{2}t\right) \cdot \sin\left(\frac{\omega_- + \omega_+}{2}t\right) = \varphi_0 \sin \Omega_- t \cdot \sin \Omega_+ t$$

V případě slabé vazby ( $kl^2$  malé oproti  $mgL$ ) jsou frekvence  $\omega_-$  a  $\omega_+$  blízké a řešení má charakter tzv. *rázů* (*záznějů*), kdy střídavě jedno kyvadlo kývá s maximální amplitudou a druhé s minimální (v ideálním případě se zastaví) a takto si mezi sebou předávají energii. Časovou závislost výchylek obou kyvadel ukazuje obrázek 3.



Obr.3 : Rázy

Pro posouzení velikosti vazby se zavádí tzv. *vazebný faktor*  $K$ , který může nabývat hodnot 0 až 1 v závislosti na vazebné délce  $l$ .

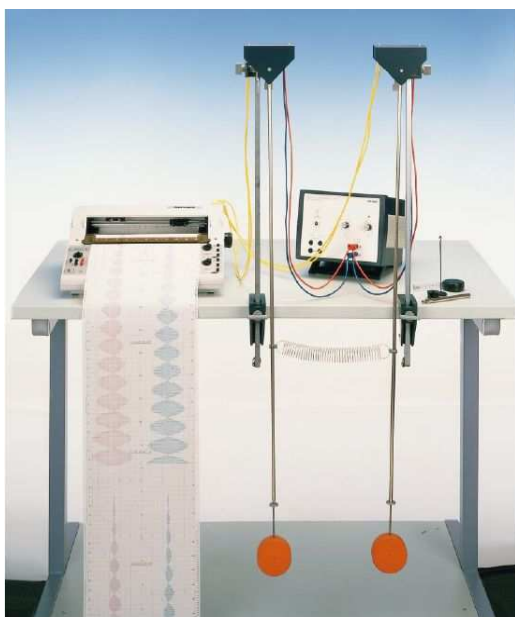
$$K = \frac{kl^2}{mgL + kl^2}. \quad (1)$$

Tento faktor je možno (po jednoduchém dosazení) vyjádřit pomocí kruhových frekvencí  $\omega_-$  a  $\omega_+$  resp.  $\Omega_-$  a  $\Omega_+$ .

$$K = \frac{\omega_-^2 - \omega_+^2}{\omega_-^2 + \omega_+^2} = \frac{2\Omega_- \Omega_+}{\Omega_-^2 + \Omega_+^2} \quad (2)$$

## Měření

Uspořádání úlohy je patrné z následujícího obrázku. Dvoukanálový zapisovač (který je na



obrázku) byl nahrazen měřicím zařízením COBRA3 Basic-Unit firmy PHYWE. Na toto zařízení jsou přiváděna a zaznamenávána v závislosti na čase elektrická napětí, na která jsou výchylky kyvadel převáděny. Proměřením zaznamenaných průběhů lze stanovit periody kmitů, z nich vypočítat kruhové frekvence a poté ověřit platnost níže uvedených vztahů.

Velikost vazby lze jednoduše měnit pomocí vzdálenosti uchycení vazebné pružiny od osy otáčení kyvadla  $l$ . Pro závislost frekvence  $\omega_-$  („protifáze“) na této vzdálenosti lze jednoduše odvodit vztah

$$\omega_-^2 = \omega_+^2 + \frac{2k\omega_+^2}{mgL} l^2 \quad (3)$$

Dále lze odvodit podobné vztahy pro frekvence rázů  $\Omega_-$  a  $\Omega_+$ , které lze za předpokla-

du slabé vazby zjednodušit.

$$\Omega_- = \frac{\omega_+ \cdot \sqrt{1 + \frac{2kl^2}{mgL}} - \omega_+}{2} \doteq \frac{\omega_+ k}{2mgL} l^2 \quad (4)$$

$$\Omega_+ = \frac{\omega_+ \cdot \sqrt{1 + \frac{2kl^2}{mgL}} + \omega_+}{2} \doteq \frac{\omega_+ k}{2mgL} l^2 + \omega_+ \quad (5)$$

Měřením period kmitů lze stanovit kruhové frekvence pro různě silné vazby (vzdálenosti  $l$ ) a ověřit platnost vztahů (3), (4) a (5).

Ve vztahu (1) vystupuje kromě zadaných veličin ( $m$  a  $L$  viz bod 7. pracovního úkolu) také tuhost pružiny  $k$ , kterou určíme měřením. Pružinu zavěsíme na stojan opatřený stupnicí a měříme prodloužení pružiny v závislosti na zatížení. K dispozici máme šest desetigramových závaží. Sestrojíme závislost zatěžovací síly na protažení pružiny

$$F = k \cdot x ,$$

ve které je konstantou úměrnosti právě tuhost pružiny.

Při nastavení přístrojů pro měření se řiďte pokyny uvedenými na doplňujícím návodu přiloženém u úlohy.

## Pracovní úkol

1. Proměřte závislost protažení vazebné pružiny na zatížení. Sestrojte závislost zatěžovací síly na protažení pružiny. Závislost zpracujte graficky a určete tuhost pružiny  $k$  metodou lineární regrese (kap. *Chyby měření*, str. 18).
2. Nejprve proměřte nevázaná kyvadla. Ze zaznamenaného průběhu výchylek obou kyvadel určete periody kmitů, z nich vypočtete kruhové frekvence  $\omega_+$  a ověřte, že obě hodnoty jsou přibližně stejné.
3. Dále kyvadla spojte pružinou a proměřte pro čtyři vazebné vzdálenosti  $l$  (z intervalu 30 - 80 cm) kyvadla v módu protifáze a v módu rázů. Z odečtených period spočtete odpovídající kruhové frekvence  $\omega_-$ ,  $\Omega_-$  a  $\Omega_+$  ( $\omega = \frac{2\pi}{T}$ ).
4. Z naměřených hodnot sestrojte grafy závislostí  $\omega_-^2(l^2)$ ,  $\Omega_-(l^2)$  a  $\Omega_+(l^2)$  těchto frekvencí na vazebné délce.
5. Metodou lineární regrese určete koeficienty přímkové závislosti  $\omega_-^2(l^2)$ . Porovnáním se vztahem (3) je vidět, že absolutní člen je dán kvadrátem frekvence  $\omega_+$ . Určete ji a porovnejte s hodnotou získanou v bodě 2.

Další úkoly jsou nepovinné.

6. Ze závislosti  $\Omega_+(l^2)$  určete  $\omega_+$  podobným způsobem jako v bodě 5. Porovnáním se vztahem (5) vidíme, že absolutní člen nyní dává přímo frekvenci  $\omega_+$ . Opět ji porovnejte s hodnotou změřenou v bodě 2.
7. Pro každou vazebnou délku vypočtete z naměřených frekvencí hodnotu vazebného faktoru podle vztahů (2). Porovnejte tyto hodnoty s hodnotou  $K$  určenou podle definičního vztahu (1), kam při výpočtu dosadte  $m = 1,2$  kg a  $L = 1$  m.